



■  Höhere Mathematik sehen und verstehen,

Haftendorn, Riebesehl, Aug. 2021  Interaktive Version mit kostenlosem Mathematica Player 

■ Trisektrix mit rationalen Bézierspines

■ Herleitung einer Parameterdarstellung für Trisektrix

Vorgehen: Eine beliebige Gerade durch die Singularität schneidet die Trisektrix.
Die Steigung t dieser Geraden eignet sich als Parameter.

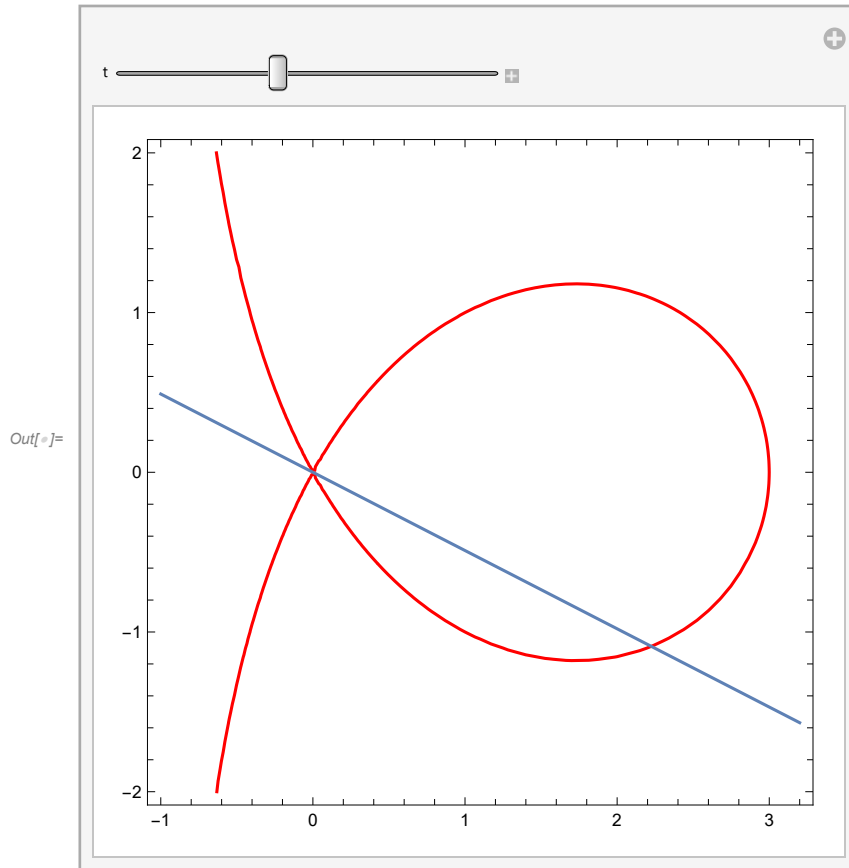
Ziehe t im interaktiven Kasten.

- Trisektrix $(a + x)y^2 = (3a - x)x^2$ Kurvenbuch Seite 64



```
In[ ]:= trisektrix = ContourPlot[  
   $\{(1 + x) y^2 - (3 - x) x^2 == 0$   
    [Konturgraphik]  
  ], {x, -1, 3.2}, {y, -2, 2}, AspectRatio -> 1, ContourStyle -> {Red}];  
    [Seitenverhältnis]    [Konturenstil]    [rot]
```

```
In[ ]:= Manipulate[Show[trisektrix, Plot[t x, {x, -1, 3.2}, PlotRange → {-2, 2}],
  [manipuliere [zeige an [stelle Funktion graphisch dar [Koordinatenbereich der Graphik
    {{t, -0.4}, -3, 3}, SaveDefinitions → True]
    [speichere Definitionen [wahr
```



```
Solve[{(a + x) y2 - (3 a - x) x2 == 0, y == t x}, {x, y}]
```

```
[löse
```

(*Schnittpunkte der Geraden durch die Singularität mit der Trisektrix*)

```
Out[ ]:= { {x → 0, y → 0}, {x →  $\frac{3 a - a t^2}{1 + t^2}$ , y →  $\frac{3 a t - a t^3}{1 + t^2}$ }}
```

- Das ist nun die Parameterdarstellung der Trisektrix

■ Definition rationaler Bézierspline-Basis

Bernsteinpolynome

```
In[4]:= b[0, t_] := (1 - t)3;
b[1, t_] := 3 t (1 - t)2;
b[2, t_] := 3 t2 (1 - t); b[3, t_] := t3
```

```
In[ ]:= Rw = .
```

$$\text{In[*]:= } \text{Rw}[i_, t_] := \frac{\text{ww}[i] \times \text{b}[i, t]}{\text{Sum}[\text{ww}[j] \times \text{b}[j, t], \{j, 0, 3\}]} ;$$

$$\text{Rw}[i, t]$$

$$\text{In[*]:= } \frac{\text{b}[i, t] \times \text{ww}[i]}{(1-t)^3 \text{ww}[0] + 3(1-t)^2 t \text{ww}[1] + 3(1-t) t^2 \text{ww}[2] + t^3 \text{ww}[3]}$$

■ Bestimmung der Gewichte aus der Parameterdarstellung

$$\text{In[*]:= } \left\{ x \rightarrow \frac{3a - at^2}{1+t^2}, y \rightarrow \frac{3at - at^3}{1+t^2} \right\} \text{ (*Trisektrix, Schlaufenbreite } 3a\text{*)}$$

$$\text{Out[*]:= } \left\{ x \rightarrow \frac{3a - at^2}{1+t^2}, y \rightarrow \frac{3at - at^3}{1+t^2} \right\}$$

Die Gewichte müssen aus dem Nenner bestimmt werden

$$\text{In[*]:= } \text{nenner} = \text{Sum}[\text{ww}[j] \times \text{b}[j, t], \{j, 0, 3\}]$$

| summiere

$$\text{Out[*]:= } (1-t)^3 \text{ww}[0] + 3(1-t)^2 t \text{ww}[1] + 3(1-t) t^2 \text{ww}[2] + t^3 \text{ww}[3]$$

$$\text{CoLi} = \text{CoefficientList}[\text{nenner}, t] \text{ (* für Koeffizientenvergleich*)}$$

| Liste der Koeffizienten

$$\text{Out[*]:= } \{\text{ww}[0], -3 \text{ww}[0] + 3 \text{ww}[1], 3 \text{ww}[0] - 6 \text{ww}[1] + 3 \text{ww}[2], -\text{ww}[0] + 3 \text{ww}[1] - 3 \text{ww}[2] + \text{ww}[3]\}$$

$$\text{In[*]:= } \text{lo} = \text{Solve}[\text{CoLi} == \{1, 0, 1, 0\}, \{\text{ww}[0], \text{ww}[1], \text{ww}[2], \text{ww}[3]\}]$$

| löse

$$\text{Out[*]:= } \left\{ \left\{ \text{ww}[0] \rightarrow 1, \text{ww}[1] \rightarrow 1, \text{ww}[2] \rightarrow \frac{4}{3}, \text{ww}[3] \rightarrow 2 \right\} \right\}$$

Also sind die Gewichte (übrigens ebenso wie für den Kreis)

$$\text{In[*]:= } \text{W} = \{\text{ww}[0], \text{ww}[1], \text{ww}[2], \text{ww}[3]\} /. \text{lo}[[1]]$$

$$\text{Out[*]:= } \left\{ 1, 1, \frac{4}{3}, 2 \right\}$$

$$\text{In[7]:= } \text{nenner} = \text{Sum}[\text{ww}[i] \times \text{b}[i, t], \{i, 0, 3\}] /. \text{lo}[[1]] // \text{Simplify} \text{ (* wie erwartet*)}$$

| summiere | vereinfache

$$\text{Out[7]:= } 1 + t^2 /. \text{lo}[[1]]$$

● Vergleich der Bernsteinpolynome mit der rationalen Version

■ Rationale B-Splines für die Trisektrix

● Trisektrix Parameterdarstellung

$$\text{In[*]}:= \mathbf{x[t_]} := \frac{a(3-t^2)}{(1+t^2)}; \mathbf{y[t_]} := \frac{at(3-t^2)}{(1+t^2)}$$

Nenner wie beim Kreis führt zu den Gewichten

$$\text{In[1]}:= \{\mathbf{ww[0]} = 1, \mathbf{ww[1]} = 1, \mathbf{ww[2]} = \frac{4}{3}, \mathbf{ww[3]} = 2\}$$

$$\text{Out[1]}= \left\{1, 1, \frac{4}{3}, 2\right\}$$

und damit auch zu denselben rationalen B-Splines

$$\text{In[8]}:= \mathbf{R[i_, t_]} := \frac{\mathbf{ww[i]} \times \mathbf{b[i, t]}}{1+t^2}$$

$$\text{In[9]}:= \{\mathbf{R[0, t]}, \mathbf{R[1, t]}, \mathbf{R[2, t]}, \mathbf{R[3, t]}\} // \text{Simplify}$$

$$\text{Out[9]}= \left\{-\frac{(-1+t)^3}{1+t^2}, \frac{3(-1+t)^2 t}{1+t^2}, -\frac{4(-1+t)t^2}{1+t^2}, \frac{2t^3}{1+t^2}\right\}$$

■ Berechnung der Steuerpunkte

Punkte

$$\text{In[*]}:= \mathbf{P} = \{\{\mathbf{Axx}, \mathbf{Ayy}\}, \{\mathbf{Bxx}, \mathbf{Byy}\}, \{\mathbf{Cxx}, \mathbf{Cyy}\}, \{\mathbf{Dxx}, \mathbf{Dyy}\}\}$$

$$\text{Out[*]}= \{\{\mathbf{Axx}, \mathbf{Ayy}\}, \{\mathbf{Bxx}, \mathbf{Byy}\}, \{\mathbf{Cxx}, \mathbf{Cyy}\}, \{\mathbf{Dxx}, \mathbf{Dyy}\}\}$$

○ Berechnung x-Koordinaten

$$\text{In[11]}:= \mathbf{xwerte} = \mathbf{Axx R[0, t]} + \mathbf{Bxx R[1, t]} + \mathbf{Cxx R[2, t]} + \mathbf{Dxx R[3, t]} // \text{Simplify} // \text{Numerator}$$

$$\text{Out[11]}= -\mathbf{Axx}(-1+t)^3 + t(3\mathbf{Bxx}(-1+t)^2 + 2t(2\mathbf{Cxx} - 2\mathbf{Cxx}t + \mathbf{Dxx}t))$$

$$\text{In[12]}:= \mathbf{xco} = \text{CoefficientList}[\mathbf{xwerte}, t]$$

$$\text{Out[12]}= \{\mathbf{Axx}, -3\mathbf{Axx} + 3\mathbf{Bxx}, 3\mathbf{Axx} - 6\mathbf{Bxx} + 4\mathbf{Cxx}, -\mathbf{Axx} + 3\mathbf{Bxx} - 4\mathbf{Cxx} + 2\mathbf{Dxx}\}$$

$$\text{In[*]}:= \mathbf{x[t_]} := \frac{a(3-t^2)}{(1+t^2)}; \mathbf{y[t_]} := \frac{at(3-t^2)}{(1+t^2)}$$

$$\text{In[13]}:= \mathbf{Eq} = \mathbf{xco} == \{3a, 0, -a, 0\};$$

In[14]= `solx = Solve[Eq, {Axx, Bxx, Cxx, Dxx}]`
 [löse]

Out[14]= `{{Axx → 3 a, Bxx → 3 a, Cxx → 2 a, Dxx → a}}`

○ Berechnung y-Koordinaten

In[15]= `ywerte = Ayy R[0, t] + Byy R[1, t] + Cyy R[2, t] + Dyy R[3, t] // Simplify // Numerator`
 [vereinfache] [Zähler]

Out[15]= `-Ayy (-1 + t)3 + t (3 Byy (-1 + t)2 + 2 t (2 Cyy - 2 Cyy t + Dyy t))`

In[16]= `yco = CoefficientList[ywerte, t]`
 [Liste der Koeffizienten]

Out[16]= `{Ayy, -3 Ayy + 3 Byy, 3 Ayy - 6 Byy + 4 Cyy, -Ayy + 3 Byy - 4 Cyy + 2 Dyy}`

In[17]= `Eqy = yco == {0, 3 a, 0, -a};`

In[18]= `soly = Solve[Eqy, {Ayy, Byy, Cyy, Dyy}]`
 [löse]

Out[18]= `{{Ayy → 0, Byy → a, Cyy → $\frac{3 a}{2}$, Dyy → a}}`

○ Steuerpunkte sind also, 3a=Schlaufenbreite

In[*]= `{A = {3 a, 0}, B = {3 a, a}, Cc = {2 a, $\frac{3}{2} a$ }, Dd = {a, a}}`

Out[*]= `{{3 a, 0}, {3 a, a}, {2 a, $\frac{3 a}{2}$ }, {a, a}}`

In[*]= `x[t_] := $\frac{a (3 - t^2)}{(1 + t^2)}$; y[t_] := $\frac{a t (3 - t^2)}{(1 + t^2)}$`

● Parameterdarstellung mit rationalen Béziersplines (wie erwartet)

In[20]= `Axx R[0, t] + Bxx R[1, t] + Cxx R[2, t] + Dxx R[3, t] /. solx // Simplify`
 [vereinfache]

Out[20]= `{- $\frac{a (-3 + t^2)}{1 + t^2}$ }`

In[21]= `Ayy R[0, t] + Byy R[1, t] + Cyy R[2, t] + Dyy R[3, t] /. soly // Simplify`
 [vereinfache]

Out[21]= `{- $\frac{a t (-3 + t^2)}{1 + t^2}$ }`

`{A = {3 a, 0}, B = {3 a, a}, C = {2 a, $\frac{3}{2} a$ }, D = {a, a}}`
 [Konstante] [leite ab]

■ GeoGebra-Dateien dazu echte-Trisektrix.ggb